

TUGAS AKHIR

**RANCANG BANGUN *SELF BALANCING* ROBOT MENGGUNAKAN ARDUINO
DAN *GYROSCOPE* SEBAGAI SENSOR PENYEIMBANG BERBASIS PID
(*PROPORSIONAL INTEGRAL DIFERENSIAL*)**

Diajukan untuk Memenuhi Salah Satu Persyaratan dalam Menyelesaikan Sarjana (S-1) pada
Jurusan Teknik Elektro



Oleh:

AHMAD BASUNI

1147070011

**JURUSAN TEKNIK ELEKTRO
FAKULTAS SAINS DAN TEKNOLOGI
UNIVERSITAS ISLAM NEGERI SUNAN GUNUNG DJATI
BANDUNG
2019**