

TUGAS AKHIR

IMPLEMENTASI *FUZZY LOGIC CONTROL* PADA *GESTURE CONTROLLED ROBOT* MENGGUNAKAN SENSOR *GYROSCOPE* DAN MODUL KOMUNIKASI NRF24L01

**Disusun Sebagai Salah Satu Persyaratan dalam Memperoleh Gelar Sarjana
(S-1) pada Jurusan Teknik Elektro**



Oleh:

RYANDINI ARTI OKTAVIYANA

1217070080

**JURUSAN TEKNIK ELEKTRO
FAKULTAS SAINS DAN TEKNOLOGI
UNIVERSITAS ISLAM NEGERI SUNAN GUNUNG DJATI
BANDUNG
2025**