

## DAFTAR ISI

LEMBAR PENGESAHAN TUGAS AKHIR .....	i
SURAT PERNYATAAN KARYA SENDIRI .....	ii
ABSTRAK.....	iii
<i>ABSTRACT</i> .....	iv
KATA PENGANTAR .....	v
DAFTAR ISI .....	vii
DAFTAR GAMBAR DAN ILUSTRASI.....	x
DAFTAR TABEL .....	xii
BAB I PENDAHULUAN.....	1
1.1. Latar Belakang.....	1
1.2. Penelitian Terkait.....	2
1.3. Rumusan Masalah.....	5
1.4. Tujuan .....	6
1.5. Manfaat .....	6
1.6. Batasan Masalah .....	6
1.7. Kerangka Berpikir.....	7
1.8. Sistematika Penulisan .....	7
BAB II TEORI DASAR .....	9
2.1. <i>Electric Vehicle (EV)</i> .....	9
2.2. Komponen Kendaraan .....	11
2.2.1 <i>Brushless Direct Current Motor (BLDC)</i> .....	11
2.2.2 <i>Driver BLDC</i> .....	13
2.2.3 <i>Pulse Width Modulation (PWM)</i> .....	15
2.3. Sistem Kendali.....	15
2.4. <i>Adaptive Neuro Fuzzy Inference System (ANFIS)</i> .....	21
2.5. Mikrokontroler.....	24
2.6. <i>Low Pass Filter (LPF)</i> .....	25
2.7. <i>Rotary Encoder 400P 5-24 LPD3806-400BM-G5 Incremental</i> .....	27

<b>BAB III METODOLOGI .....</b>	<b>30</b>
3.1    Pendahuluan.....	30
3.2    Studi Literatur.....	30
3.3    Perumusan Masalah .....	31
3.4    Analisis Kebutuhan.....	31
3.4.1    Kebutuhan Fungsional .....	31
3.4.2    Kebutuhan Non-Fungsional .....	32
3.5    Perancangan Sistem .....	32
3.6    Implementasi Sistem.....	33
3.7    Pengujian Kendali Kecepatan.....	33
3.8    Analisis .....	33
<b>BAB IV PERANCANGAN DAN IMPLEMENTASI .....</b>	<b>34</b>
4.1    Perancangan Sistem Kendali .....	34
4.2    Perancangan Kendali ANFIS .....	35
4.2.1    Membentuk <i>Node Himpunan Fuzzy (Membership function)</i> .....	36
4.2.2    Menghitung <i>Node Kekuatan Aktifasi (Firing Strength)</i> .....	37
4.2.3    Menghitung <i>Node Rasio Antar Firing Strength (Normalisasi)</i> .....	38
4.2.4    Menghitung <i>Node Deffuzification</i> .....	39
4.2.5    Menghitung <i>Node Total Output</i> .....	39
4.3    Perancangan Perangkat Keras.....	40
4.4    Perancangan Perangkat Lunak.....	42
4.5    Implementasi Sistem.....	44
4.6    Implementasi Perangkat Keras .....	44
4.7    Implementasi Perangkat Lunak .....	47
<b>BAB V PENGUJIAN DAN ANALISIS .....</b>	<b>49</b>
5.1    Pengujian .....	49
5.1.1    Pengujian <i>Low Pass Filter (LPF)</i> .....	49
5.1.2    Pengujian Sensor Kecepatan .....	52
5.1.3    Pengujian Sistem Kendali ANFIS.....	54
5.2    Analisis Sistem .....	60
<b>BAB VI PENUTUP .....</b>	<b>61</b>

6.1	Kesimpulan .....	61
6.2	Saran .....	61
	DAFTAR PUSTAKA .....	62
	LAMPIRAN .....	67

